

بنام خداوند جان و خرد



AFAGH

آکادمی فیزیک استاد قدس

۰۹۱۲۴۳۱۰۸۰۴



afagh.in



afagh_in



afagh.in

«خلاصه فیزیک یازدهم»



قانون کولن: نیروی بین دو بار الکتریکی:

$$F = k \frac{|q_1||q_2|}{r^2}$$

F: نیروی الکتریکی بر حسب نیوتون (N)

q_1, q_2 : بارهای الکتریکی بر حسب کولن (C)

r: فاصله بین دو بار الکتریکی بر حسب متر (m)

k: ثابت الکترواستاتیکی و یا ثابت کولن نام دارد و برابر است با: $k \approx 9 \times 10^9 \text{ N.m}^2 / \text{C}^2$

⚡ ثابت کولن (k) را می توان بر حسب یک ضریب ثابت دیگر به نام ضریب گذردهی الکتریکی خلاصاً (ε) هم نوشت.

$$K = \frac{1}{\epsilon \pi r^2}$$

که در این رابطه داریم: $\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12} \text{ C}^2 / \text{N.m}^2$

⚡ صورت ساده شده قانون کولن (قاعده ۹۰): یک کولن بار بزرگی است، معمولاً در سؤالها بار ذرهها

بر حسب میکروکولن (μC) و فاصله آنها از هم بر حسب سانتی متر (cm) داده می شود و برای استفاده از قانون کولن باید توانهای زیادی را ساده کنیم. برای افزایش سرعت پاسخگویی، می توان قانون کولن را به

صورت $F = 9 \cdot \frac{q_1 q_2}{r^2}$ ساده سازی کرد که در این رابطه F بر حسب نیوتون q_1, q_2 بر حسب میکروکولن (

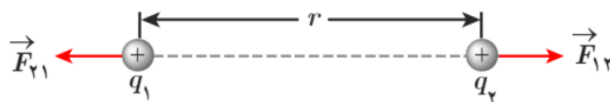
μC) و r بر حسب سانتیمتر (cm) می باشد.



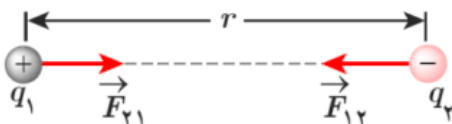
نیروی بنا بر **قانون سوم نیوتون**، نیروی الکتریکی‌ای که به دو بار به هم وارد می‌کنند، کنش و واکنش هستند و بنابراین هم‌اندازه و در خلاف جهت یکدیگر می‌باشند، یعنی داریم:

$$\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21} \longrightarrow |\vec{F}_{12}| = |\vec{F}_{21}| = F$$

اگر مطابق شکل (الف) بارها همنام باشند، نیروی الکتریکی از نوع دافعه (رانشی) و اگر مطابق شکل (ب) بارها ناهمنام باشند، از نوع جاذبه (ربایشی) خواهد بود.



(الف) نیروی الکتریکی بین دو بار الکتریکی همنام، دافعه است.



(ب) نیروی الکتریکی بین دو بار الکتریکی همنام، جاذبه است.



میدان الکتریکی (E)

اگر در نقطه‌ای از این فضا بر بار آزمون q نیروی \vec{F} وارد شود، میدان الکتریکی در آن نقطه از فضا برابر است

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q}$$

\vec{E} : میدان الکتریکی بر حسب نیوتون بر کولن (N/C) یا ولت بر متر (V/m)

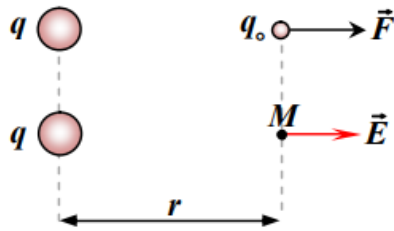
\vec{F} : نیروی وارد بر بار بر حسب نیوتون (N) q : بار آزمون بر حسب کولن (C)

💡 بار آزمون q بار بسیار کوچکی است که اگر در میدان الکتریکی قرار گیرد، آرایش میدان را تغییر نمی‌دهد.

💡 میدان الکتریکی در هر نقطه به بزرگی بار آزمونی که در آن نقطه قرار داده می‌شود، بستگی ندارد.



میدان الکتریکی ناشی از بار نقطه‌ای:



$$E = \frac{F}{q} \rightarrow E = \frac{k \frac{qq_0}{r^2}}{q_0} \rightarrow \boxed{E = k \frac{q}{r^2}}$$

q: بار الکتریکی بر حسب کولن (C)

r: فاصله نقطه مورد نظر از بار الکتریکی بر حسب متر (m)

k: ثابت کولن که معمولاً در مسائل برابر $9 \times 10^9 \text{ N.m}^2 / \text{C}^2$ در نظر گرفته می‌شود.

\vec{E} : میدان الکتریکی بر حسب نیوتون بر کولن (C / N)

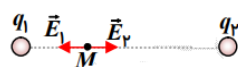
اصل برهم‌نهی: برای یافتن میدان (نیروی) الکتریکی خالص حاصل از چند ذره باردار در نقطه‌ای از فضا باید نخست میدان (نیروی) الکتریکی ناشی از هر ذره را در آن نقطه به دست آورد؛ و سپس این میدان (نیرو) ها را به صورت برداری باهم جمع کرد:

$$\vec{F}_T = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 \rightarrow \frac{\vec{F}_T}{q} = \frac{\vec{F}_1}{q} + \frac{\vec{F}_2}{q} + \frac{\vec{F}_3}{q} = \vec{E}_T = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3$$



تعیین مکانی که در آن برآیند میدان‌های الکتریکی ناشی از دو بار نقطه‌ای صفر می‌شود: (M)

نقطه M الزاماً باید روی خط وصل دو بار قرار داشته باشد. اگر بارها همنام باشند، نقطه M مانند شکل (الف) بین دو بار قرار دارد و اگر بارها ناهمنام باشند، نقطه M مانند شکل (ب) خارج از فاصله بین دو بار قرار دارد.



شکل الف



شکل ب

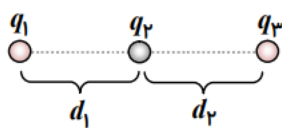
از طرف دیگر محاسبه نشان می‌دهد که نقطه M همواره به بار با اندازه کوچک‌تر (مانند q_1 در شکل‌های مقابل) نزدیک‌تر است. با توجه به این مطالب می‌توان شکل ساده‌ای برای مسأله رسم کرد. حالا برای به دست آوردن مکان نقطه M کافی است بزرگی میدان الکتریکی ناشی از دو بار در نقطه M را مساوی یکدیگر قرار دهیم، یعنی:

$$|\vec{E}_1| = |\vec{E}_2|$$

توجه کنید که اگر بار سوم q_3 را در نقطه M قرار دهیم، برآیند نیروهای الکتریکی وارد بر آن از طرف بارهای q_1 و q_2 برابر صفر است.



فرض کنید مطابق شکل، بارهای نقطه‌ای q_1, q_2, q_3 روی یک خط راست قرار دارند و نیروی الکتریکی وارد بر هر یک از بارها صفر است. برای صفر شدن نیروی الکتریکی وارد بر هر یک از بارها لازم است برآیند



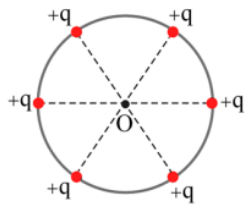
میدان‌های الکتریکی ناشی از دو بار دیگر، در محل این بار برابر صفر باشد. در این حالت دو بارکناری همنام هستند و علامت بار وسطی مخالف علامت این دو بار است. برای به دست آوردن مجهول مسأله، شرط صفر شدن میدان‌های ناشی از دو بار را در محل بار دیگر می‌نویسیم.



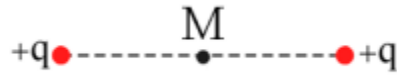
استفاده از تقارن در حل سؤال‌ها:

میدان ناشی از دو بار همنام در وسط خط واصل دو بار صفر می‌شود، یعنی در شکل (الف) میدان ناشی از دو بار q در وسط دو بار (نقطه M) صفر می‌شود. با استفاده از تقارن می‌توان برخی از سؤال‌ها را ساده‌تر حل کرد. برای مثال شش بار نقطه‌ای یکسان در شکل (ب) را در نظر بگیرید که در فاصله‌های مساوی روی محیط یک

دایره قرار دارند. بنا بر تقارن، میدان ناشی از هر دو باری که روی یک قطر دایره قرار دارند، در مرکز دایره برابر صفر است، بنابراین میدان کل ناشی از همه شش بار در مرکز دایره صفر می‌شود.



(ب)



(الف)



فرض کنید می‌خواهیم با اعمال نیروی خارجی F ذره باردار q را از نقطه (۱) به نقطه (۲) منتقل کنیم. بنا بر تعریف، تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی (ΔU_E) یک ذره باردار در یک جابه‌جایی برابر با منفی کار نیروی الکتریکی (W_E) در همان جابه‌جایی است. از طرف دیگر اگر تندی ذره ثابت باشد، تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی (ΔU_E) با کار نیروی خارجی (W_{ext}) برابر می‌شود و خواهیم داشت:

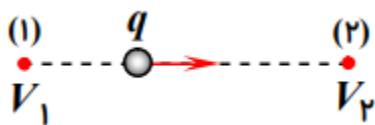
$$\Delta U_E = -W_E = W_{ext}$$

میدان حاصل از بارهای ساکن (میدان الکترواستاتیکی) میدانی پایستار است، بنابراین W_E و در نتیجه ΔU_E به مسیر حرکت بار بستگی ندارند.



اختلاف پتانسیل الکتریکی:

اگر مطابق شکل، ذره باردار q را از نقطه‌ای با پتانسیل V_1 به نقطه‌ای با پتانسیل V_2 منتقل کنیم و تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی آن برابر $\Delta U = U_2 - U_1$ گردد، خواهیم داشت:



$$V_2 - V_1 = \frac{U_2 - U_1}{q} \longrightarrow \Delta V = \frac{\Delta U}{q}$$

V_1 و V_2 پتانسیل الکتریکی نقطه‌های آغاز و پایان و ΔV : اختلاف پتانسیل الکتریکی بین دو نقطه هر سه بر حسب ولت (V)

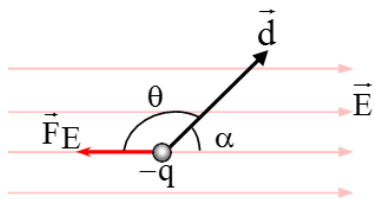
U_1 و U_2 انرژی پتانسیل الکتریکی نقطه‌های آغاز و پایان و ΔU : اختلاف انرژی پتانسیل الکتریکی بین دو نقطه هر سه بر حسب ژول (J)

q: بار ذره باردار بر حسب کولن (C)

در این رابطه باید به علامت بار q و افزایش یا کاهش V و U توجه کرد.



تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی (ΔU_E) و اختلاف پتانسیل (ΔV) در میدان یکنواخت:



q: بار الکتریکی ذره بر حسب کولن (C)

d: جابه‌جایی ذره باردار بر حسب متر (m)

α : زاویه بین جابه‌جایی و خط‌های میدان الکتریکی

E: بزرگی میدان الکتریکی یکنواخت بر حسب نیوتون بر کولن (N/C)

ΔU_E : تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی ذره بر حسب ژول (J)

ΔV : اختلاف پتانسیل الکتریکی بر حسب ولت (V)

با توجه به رابطه $\Delta V = -Ed \cos \alpha$

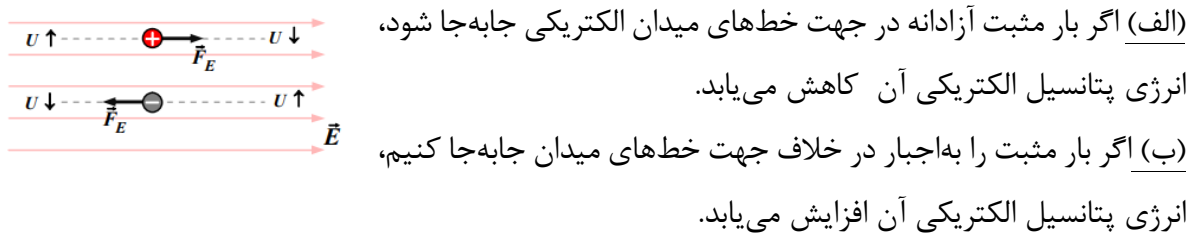
(الف): در یک میدان الکتریکی یکنواخت، با حرکت در سوی خطوط میدان، پتانسیل الکتریکی کاهش می‌یابد و بالعکس با حرکت در خلاف جهت خطوط میدان، پتانسیل الکتریکی افزایش می‌یابد.

(ب): در یک میدان الکتریکی یکنواخت، با حرکت در جهت عمود بر خطوط میدان، پتانسیل الکتریکی تغییر نمی‌کند.



هرگاه در تعیین علامت تغییر انرژی پتانسیل الکتریکی (ΔU_E) دچار مشکل شدید، به این قاعده توجه کنید که اگر بار را با اجبار به جابه‌جایی وادار کنیم، انرژی پتانسیل الکتریکی بار در آن جابه‌جایی افزایش می‌یابد و هرگاه بار آزادانه جابه‌جایی را قبول کند، انرژی پتانسیل الکتریکی بار در آن جابه‌جایی کاهش می‌یابد.

- مثلاً مطابق شکل، نیروی الکتریکی وارد بر بار مثبت در جهت خط‌های میدان است، بنابراین:



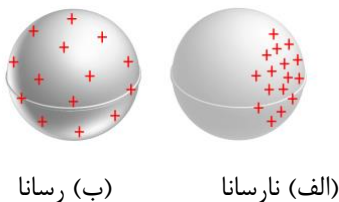
- همچنین مطابق شکل، نیروی الکتریکی وارد بر بار منفی در خلاف جهت خط‌های میدان است، بنابراین:

(الف) اگر بار منفی را به اجبار در جهت خط‌های میدان الکتریکی جابه‌جا کنیم، انرژی پتانسیل الکتریکی آن افزایش می‌یابد.

(ب) اگر بار منفی با پای خود در خلاف جهت خط‌های میدان الکتریکی جابه‌جا شود، انرژی پتانسیل الکتریکی آن کاهش می‌یابد.



در اجسام نارسانا بار در محل داده‌شده به جسم باقی می‌ماند، اما در اجسام رسانا، در سطح خارجی جسم توزیع می‌شود.



- سطح یک رسانا، سطح هم‌پتانسیل است، یعنی همهٔ نقاط روی سطح رسانا، پتانسیل یکسانی دارند.
- میدان الکتریکی خالص درون رسانا صفر است.



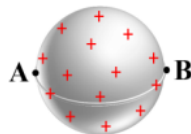
چگالی سطحی بار:

σ : چگالی سطحی بار الکتریکی بر حسب کولن بر مترمربع (C/m^2)

Q : بار موجود در سطح رسانا بر حسب کولن (C)

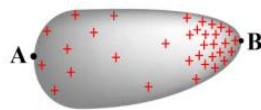
A : مساحت جسم رسانا بر حسب مترمربع (m^2)

▪ تراکم بار و چگالی سطحی بار الکتریکی در نقاط نوک تیز سطح جسم رسانای باردار از نقاط دیگر آن بیشتر است.



▪ رسانای کروی: $V_A = V_B$, $\sigma_A = \sigma_B$

▪ رسانای دوکی شکل:



$V_A = V_B$, $\sigma_A < \sigma_B$



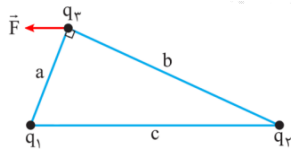
اگر دو کره باردار هم اندازه را به هم تماس دهیم، مجموع جبری بار کره‌ها به نسبت مساوی بین آن‌ها توزیع می‌شود، یعنی:

$$q'_2 = q'_1 = \frac{q_1 + q_2}{2}$$



یک مثلث قائم‌الزاویه را در نظر بگیرید که بارهای q_1 و q_2 در رأس‌های منتهی به وتر آن ثابت شده‌اند.

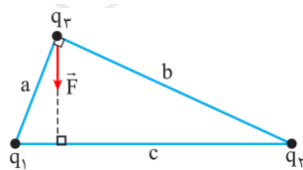
الف) اگر بار q_3 را رأس قائمه مثلث قرار دهیم و نیروی وارد بر آن موازی با وتر مثلث باشد، بارهای q_1 و q_2 ناهمنام هستند و داریم:



$$\frac{q_2}{b^3} = \frac{q_1}{a^3}$$

توجه کنید که اگر میدان الکتریکی ناشی از بارهای q_1 و q_2 در رأس قائمه، موازی وتر مثلث شود، بازهم همین رابطه برقرار است.

ب) اگر بار q_3 را رأس قائمه مثلث قرار دهیم و نیروی وارد بر آن عمود بر وتر مثلث باشد، بارهای q_1 و q_2 ناهمنام هستند و داریم:



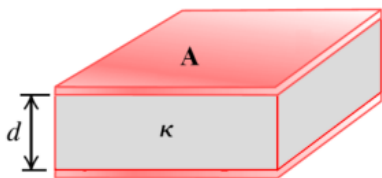
$$\frac{q_2}{b} = \frac{q_1}{a}$$

توجه کنید که اگر میدان الکتریکی ناشی از بارهای q_1 و q_2 در رأس قائمه، عمود بر وتر مثلث شود، بازهم همین رابطه برقرار است.



نسبت بار ذخیره شده در یک خازن به اختلاف پتانسیل بین دو صفحه آن، همواره مقداری ثابت است که به این نسبت، ظرفیت خازن می گویند:

$$C = \frac{Q}{V}$$



C : ظرفیت خازن بر حسب فاراد (F)

Q : بار ذخیره شده در خازن بر حسب کولن (C)

V : اختلاف پتانسیل بین دو صفحه خازن بر حسب ولت (V)

ظرفیت خازن یک ویژگی ساختمانی خازن است و به پارامترهای مداری مانند اختلاف پتانسیل و بار خازن بستگی ندارد:

$$C = \kappa \epsilon \frac{A}{d}$$

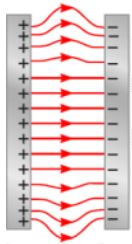
C : ظرفیت خازن بر حسب فاراد (F)

ϵ : ضریب گذردهی الکتریکی خلأ برابر $\epsilon_0 = 8.85 \times 10^{-12}$ F/m

A : مساحت مشترک دو صفحه برحسب مترمربع (m)

κ : (کاپا) ثابت دی الکتریک، برای هوا برابر $\kappa = 1$ و برای سایر عایقها بزرگتر از 1 می باشد.

d : فاصله بین دو صفحه خازن برحسب متر (m)



16 - وقتی خازن باردار می شود، بین دو صفحه خازن یک میدان الکتریکی یکنواخت E) تشکیل می شود:

$$E = \frac{V}{d}$$

d : فاصله بین دو صفحه خازن برحسب متر (m)

V : اختلاف پتانسیل بین دو صفحه خازن برحسب ولت (V)

E : بزرگی میدان الکتریکی یکنواخت بین دو صفحه برحسب نیوتون بر کولن (N / C)



تغییر مشخصات ساختمانی خازن:

(الف) تا هنگامی که خازن به مولد وصل است، اختلاف پتانسیل بین دو صفحه آن (V) ثابت می ماند.

(ب) اگر خازن را از مولد جدا کنیم، بنابر اصل پایستگی، بار ذخیره شده در آن، (Q) ثابت می ماند.



انرژی ذخیره شده در خازن:

$$U = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{Q^2}{2C}$$

U : انرژی ذخیره شده در خازن برحسب ژول (J)

C : ظرفیت خازن برحسب فاراد (F)

Q : بار ذخیره شده در خازن برحسب کولن (C)

V : اختلاف پتانسیل بین دو صفحه خازن برحسب ولت (V)

در رابطه های انرژی خازن، یکای V همواره ولت است، اما می توان سایر کمیت ها همه را برحسب میلی،

میکرو یا نانو جایگذاری کرد. مثلاً در رابطه $U, U = \frac{Q^2}{2C}$ را برحسب میکرو ژول، Q را برحسب میکرو کولن و C را برحسب میکرو فاراد جایگذاری کرد.



جریان الکتریکی متوسط:

$$\bar{I} = \frac{\Delta q}{\Delta t}$$

\bar{I} : جریان الکتریکی متوسط برحسب آمپر (A)

q : بار خالص گذرا از هر مقطع رسانا برحسب کولن (C)

t : مدت زمان گذر بار برحسب ثانیه (s)

رابطه $q = It$ نشان می دهد که مساحت محصور در زیر نمودار I - t برابر با بار گذرا از رساناست.

اگر $\Delta t \rightarrow 0$ شود، جریان لحظه ای به دست می آید:

$$I = \frac{dq}{dt}$$

▪ اگر از رابطه q - t نسبت به زمان مشتق بگیریم، معادله I - t به دست می آید.

▪ شیب نمودار q - t برابر جریان الکتریکی است.

بار الکتریکی کمیتی گسسته (کوانتیده) است، یعنی نمی تواند هر مقدار دلخواهی داشته باشد. باریک جسم، همواره مضرب صحیحی از بار بنیادی (e) است و داریم:

$$q = \pm ne \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

q : بار الکتریکی برحسب کولن (C)

n : تعداد الکترون ها یا پروتون های اضافی

e : بار بنیادی یا بار پایه (بار یک الکترون یا پروتون) برابر $e = 1.6 \times 10^{-19} C$

مطابق رابطه $q = It$ ، آمپر- ثانیه یکای بار الکتریکی و معادل یک کولن است. همچنین آمپر- ساعت یکای بار الکتریکی و معادل ۳۶۰۰ کولن است.

برای محاسبه تعداد الکترون‌های شارش یافته رابطه‌های $q = ne$ و $q = It$ را ترکیب می‌کنیم:

$$ne = It \longrightarrow n = \frac{It}{e}$$



قانون اهم :

نسبت اختلاف پتانسیل دو سر یک رسانای فلزی به شدت جریانی که از آن می‌گذرد، در دمای ثابت، مقداری ثابت است که مقاومت الکتریکی نام دارد:

$$R = \frac{V}{I}$$

R: مقاومت الکتریکی رسانا بر حسب اهم

V: اختلاف پتانسیل دو سر رسانا بر حسب ولت (V)

I: جریان گذرا از رسانا بر حسب آمپر (I)

شیب نمودار I بر حسب V برابر با معکوس مقاومت است.

در نمودارهایی که محورها I و V هستند، رسانایی که خط مربوط به آن به محور V نزدیک‌تر

است، مقاومت بیشتری دارد.



مقاومت یک رسانا تابع عوامل ساختمانی

(شامل هندسه رسانا و جنس آن) و دمای رسانا است و به عوامل مداری مانند جریان گذرا از رسانا و ولتاژ دو سر آن بستگی ندارد.

$$R = \rho \frac{L}{A}$$

تأثیر عوامل ساختمانی بر مقاومت رسانا:

L : طول رسانا بر حسب متر (m)

A : مساحت مقطع رسانا بر حسب مترمربع (m)

ρ : مقاومت ویژه رسانا بر حسب اهم متر (m^2)

R : مقاومت رسانا بر حسب اهم (Ω)

رابطه بالا به صورت مقایسه‌ای: (D : قطر سیم)

$$\frac{R_2}{R_1} = \left(\frac{\rho_2}{\rho_1}\right)\left(\frac{L_2}{L_1}\right)\left(\frac{A_1}{A_2}\right) \xrightarrow{A = \frac{\pi}{4}D^2} \frac{R_2}{R_1} = \left(\frac{\rho_2}{\rho_1}\right)\left(\frac{L_2}{L_1}\right)\left(\frac{D_1}{D_2}\right)^2$$

اگر سیم را از دستگاهی (حدیده) بکشیم، به طوری که حجم (جرم) سیم ثابت باقی بماند:

$$R = \rho \frac{L}{A} \longrightarrow R = \rho \frac{L \times L}{A \times L} \longrightarrow R = \rho \frac{L'}{V} \xrightarrow[\rho = cte]{V = cte} R \propto L'^2$$

$$R = \rho \frac{L}{A} \longrightarrow R = \rho \frac{L \times A}{A \times A} \longrightarrow R = \rho \frac{V}{A^2} \xrightarrow[\rho = ctE]{V = cte} R \propto \frac{1}{A^2} \propto \frac{1}{D^4}$$

این رابطه نشان می‌دهد که اگر سیمی را بکشیم، به طوری که حجم آن ثابت بماند:

(الف) اگر طول جسم n برابر شود، مقاومت آن n^2 برابر می‌شود.

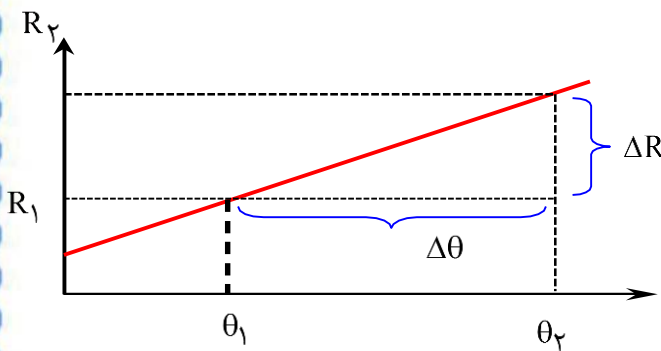
(ب) اگر مساحت مقطع سیم n برابر شود، مقاومت آن $\frac{1}{n^2}$ برابر می‌شود.

(پ) اگر قطر سیم n برابر شود، مقاومت آن $\frac{1}{n^4}$ برابر می‌شود.



تأثیر دما بر مقاومت ویژه رسانا:

مطابق شکل، مقاومت ویژه رسانا و در نتیجه مقاومت ویژه آن به صورت خطی با دما افزایش می‌یابند و خواهیم داشت:



$$\Delta R = R_1 \alpha \Delta \theta \longrightarrow R_2 = R_1 (1 + \alpha \Delta \theta)$$

$\Delta \theta$: تغییر دما بر حسب کلوین (K)

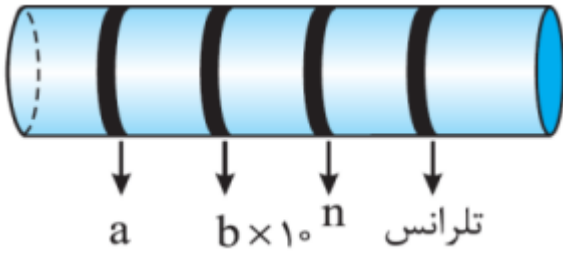
α : ضریب دمایی مقاومت ویژه بر حسب بر کلوین (K^{-1})

R_1 : اولیه مقاومت، R_2 : مقاومت نهایی و ΔR تغییر مقاومت همگی بر حسب اهم (Ω)



انواع مقاومت‌ها:

(الف) مقاومت پیچ‌های: از سیم‌های نازک با مقاومت بالا ساخته شده‌اند، مهم‌ترین مقاومت پیچ‌های، **رئوستا** است که یک نوع مقاومت متغیر است. در مدارهای الکتریکی، وسیله‌ای به نام پتانسیومتر، نقش رئوستا را بر عهده دارد.



(ب) مقاومت ترکیبی یا کربنی: در این مقاومت‌ها مقدار مقاومت با استفاده از حلقه‌های رنگی مشخص می‌شود. هر رنگ معرف یک رقم است و مقدار مقاومت به صورت $\overline{ab} \times 10^n$ می‌باشد. آخرین حلقه سمت راست، مشخص کننده مقدار خطای مقاومت (تولرانس) است.

(پ) ترمیستور: نوعی مقاومت الکتریکی که بستگی مقاومت الکتریکی آن به دما متفاوت از مقاومت‌های معمولی است و برای حسگر دما در زنگ خطر آتش و دماپا و ... استفاده می‌شود.

(ت) مقاومت نوری (LDR): مقاومت نوری، نوعی مقاومت که مقاومت الکتریکی آن به نور تابیده به آن بستگی دارد، به طوری که با افزایش شدت نور، از مقاومت آن کاسته می‌شود.

(ث) دیود: یا یکسوکننده جریان، جریان را تنها در یک سو عبور می‌دهند. یکی از مشهورترین دیودها، دیود نورگسیل (LED) است.



به هم بستن مقاومت‌ها:

به هم بستن متوالی (سری) مقاومت‌ها:

(الف) جریان یکسانی از همه مقاومت‌ها عبور می‌کند:

$$I_1 = I_2 = I_3$$

$$V_T = V_1 + V_2 + V_3 \quad (ب)$$

$$R_{eq} = R_1 + R_2 + R_3 \quad (پ)$$

(ت) مقاومت معادل چند مقاومت متوالی، از هر یک از مقاومت‌ها بزرگ‌تر است.

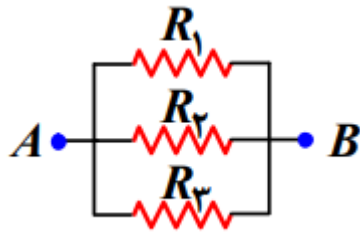
$$R_{eq} = nR$$

(ث) اگر n مقاومت یکسان R را متوالی ببندیم:

به هم بستن موازی مقاومت‌ها:

$$V_1 = V_2 = V_3$$

(الف) اختلاف پتانسیل دو سر همه مقاومت‌ها یکسان است:



$$\frac{1}{R_{eq}} = \frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2}$$

(ت) اگر دو مقاومت R_1 و R_2 را موازی ببندیم:

$$I_T = I_1 + I_2 + I_3 \quad (\text{ب})$$

$$\frac{1}{R_{eq}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \quad (\text{پ})$$

(ث) مقاومت معادل چند مقاومت موازی، از هر یک از مقاومت‌ها کوچک‌تر است.

$$\frac{1}{R_{eq}} = \frac{R}{n}$$

(ج) اگر n مقاومت یکسان R را موازی ببندیم:

(چ) چند مقاومت موازی معروف:

$$3 \parallel 6 = 2\Omega \quad , \quad 4 \parallel 12 = 3\Omega \quad , \quad 10 \parallel 15 = 6\Omega \quad , \quad 5 \parallel 20 = 4\Omega$$



انرژی و توان مصرفی در مقاومت:

$$U = V \cdot q = VIt = RI^2 t = \frac{V^2}{R} t \longrightarrow P = \frac{U}{t} = VI = RI^2 = \frac{V^2}{R}$$

U : انرژی مصرفی در رسانا بر حسب ژول (J)

P : توان مصرفی در رسانا بر حسب وات (W)

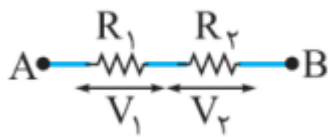
V : اختلاف پتانسیل دو سر رسانا بر حسب ولت (V)

q : بار عبوری از رسانا بر حسب کولن (C)

I : جریان عبوری از رسانا بر حسب آمپر (A)

R : مقاومت رسانا بر حسب اهم (Ω)

t: زمان بر حسب ثانیه (s)



نحوه توزیع جریان، ولتاژ و توان بین دو مقاومت:

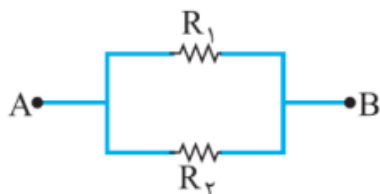
(الف) دو مقاومت متوالی: از دو مقاومت متوالی جریان یکسانی

عبور می کند $(I_2 = I_1)$ ، بنابراین از رابطه های $V = IR$ و $P = I^2 R$

نتیجه می شود ولتاژ و توان دو مقاومت متوالی متناسب با بزرگی مقاومت آنهاست، یعنی مقاومت بزرگتر اختلاف

پتانسیل و توان مصرفی بیشتری دارد و داریم:

$$I_2 = I_1, \frac{P_2}{P_1} = \frac{V_2}{V_1} = \frac{R_2}{R_1}$$



(ب) دو مقاومت موازی: اختلاف پتانسیل دو مقاومت موازی یکسان

است $(V_1 = V_2)$ ، بنابراین از رابطه های $I = \frac{V}{R}$ و $P = \frac{V^2}{R}$

نتیجه می شود جریان و توان مقاومت موازی با بزرگی مقاومتها

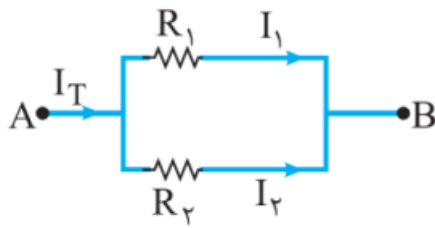
نسبت عکس دارد، یعنی از مقاومت کوچکتر جریان بیشتری می گذرد و این مقاومت توان مصرفی بالاتری دارد و داریم:

$$V_2 = V_1, \frac{P_2}{P_1} = \frac{I_2}{I_1} = \frac{R_2}{R_1}$$



قانون تقسیم جریان در مقاومت های موازی:

از مقاومت کوچک تر جریان بزرگتری عبور می کند:



$$\frac{I_2}{I_1} = \frac{R_2}{R_1}$$

$$I_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} I_T$$

$$I_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} I_T$$



باتری:

عامل شارش بار در مدار است و دارای دو مشخصه نیروی محرکه الکتریکی (ϵ) و مقاومت درونی (r) است. نیروی محرکه باتری (ϵ) عبارتست از کاری (ΔW) که باتری روی مقدار معینی بار (Δq) انجام می دهد تا

$$\epsilon = \frac{\Delta w}{\Delta q}$$

در مدار شارش کند:

ϵ : نیروی محرکه الکتریکی بر حسب ولت (V)

ΔW : کاری که مولد روی بار انجام می دهد بر حسب ژول (J)

Δq : بار الکتریکی بر حسب کولن (C)

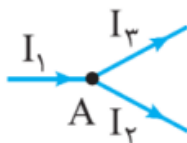


قوانین کیرشهف:

(الف) قاعده انشعاب (گره): مجموع جریان های ورودی به یک گره با

مجموع جریان های خروجی از آن برابر است، یعنی:

$$\sum I_A = 0 \longrightarrow I_1 = I_2 + I_3$$



(ب) قاعده حلقه (ولتاژ): مجموع جریان‌های در هر دور زدن کامل حلقه‌ای از مدار، جمع جبری اختلاف پتانسیل‌های اجزای مدار صفر است، یعنی: $\sum V = 0$
 چهار دستورالعمل برای تعیین اختلاف پتانسیل دو سر اجزای مدار:

(الف) اگر در جهت جریان از مقاومت R عبور کنیم، پتانسیل به اندازه IR کاهش می‌یابد: یعنی،

$$V_A - IR = V_B$$



(ب) اگر در خلاف جهت جریان از مقاومت R عبور کنیم، پتانسیل به اندازه IR افزایش می‌یابد: یعنی

$$V_A + IR = V_B$$


(پ) اگر از پایانه منفی مولدی به پایانه مثبت آن برویم، پتانسیل به اندازه نیروی محرکه مولد افزایش می‌یابد،

$$V_A + \varepsilon = V_B$$


یعنی:



(ت) اگر از پایانه مثبت مولدی به پایانه منفی آن برویم، پتانسیل به اندازه نیروی محرکه مولد کاهش می‌یابد،

$$V_A - \varepsilon = V_B$$

یعنی:





مدار تک حلقه:

$$I = \frac{\sum \varepsilon}{R_{eq} + \sum r} = \text{جریان اصلی مدار} = \text{عددی که آمپرسنج نشان می‌دهد}$$

$$V = \varepsilon - Ir = \text{عددی که ولت‌سنج نشان می‌دهد} = \text{اختلاف پتانسیل دو سر مولد}$$

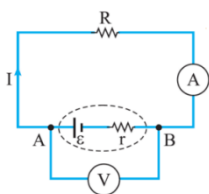
$$\sum \varepsilon: \text{جمع جبری نیروی محرکه مولدهای مدار بر حسب ولت (V)}$$

$$R_{eq}: \text{مقاومت معادل مدار بر حسب اهم } (\Omega)$$

$$\sum r: \text{مجموع مقاومت‌های درونی مولدها بر حسب اهم } (\Omega)$$

$$I: \text{جریان اصلی مدار بر حسب آمپر (A)}$$

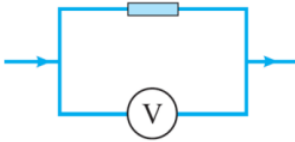
$$V: \text{اختلاف پتانسیل دو سر مولد بر حسب ولت (V)}$$



آمپرسنج \Leftarrow وسیله اندازه‌گیری جریان \Leftarrow مقاومت درونی ناچیز \Leftarrow متوالی



ولت‌سنج \Leftarrow وسیله اندازه‌گیری اختلاف پتانسیل \Leftarrow مقاومت درونی خیلی بزرگ \Leftarrow موازی



توان مولد:

دارای سه مفهوم است:

(الف) توان تولیدی (ورودی): $\epsilon I = P$ تولیدی

(ب) توان مصرفی (تلف‌شده): $I^2 r = P$ مصرفی

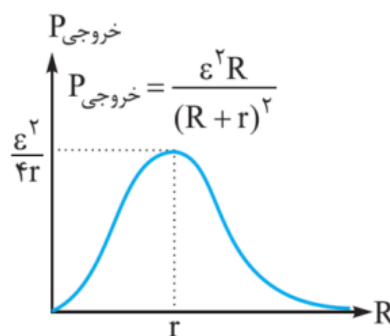
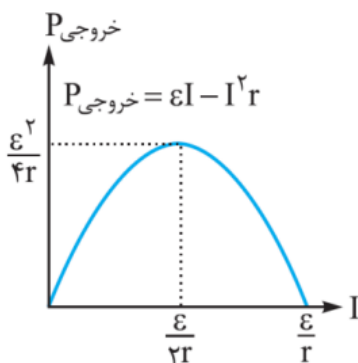
(پ) توان خروجی (مفید) $P_{\text{خروجی}} = VI = (\epsilon - Ir)I \rightarrow P_{\text{خروجی}} = \epsilon I - I^2 r$

توان خروجی (مفید) یک مولد در یک مدار تک حلقه هنگامی بیشینه می‌شود که مقاومت خارجی مدار

با مقاومت درونی مولد برابر شود، یعنی: $R_{\text{eq}} = r$

اگر توان خروجی (مفید) مولد به ازای دو مقاومت خارجی مختلف R_1 و R_2 مقاومت درونی مولد واسطه

هندسی بین این دو مقاومت است، یعنی: $r = \sqrt{R_1 R_2}$





نیروی الکترومغناطیسی وارد بر ذره باردار:

$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B} \longrightarrow \boxed{F = qvB \sin \theta}$$

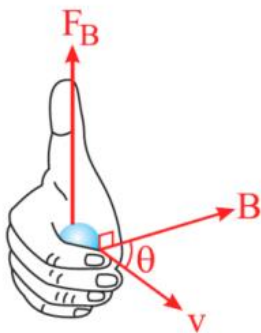
q : بار ذره بر حسب کولن (C)

v : بزرگی سرعت ذره بر حسب متر بر ثانیه (m/s)

B : میدان مغناطیسی بر حسب تسلا (T)

θ : زاویه بین جهت سرعت ذره و خطهای میدان مغناطیسی

F : نیروی الکترومغناطیسی وارد بر ذره باردار بر حسب نیوتون (N)

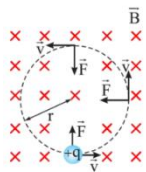


گأوس واحد فرعی میدان مغناطیسی است و داریم: $1T = 10^4 G$

قاعده دست راست: چهار انگشت در جهت \vec{v} ، کف دست در جهت \vec{B} و انگشت شست دست راست در جهت \vec{F} ، نیروی وارد بر بار منفی در خلاف جهت نیروی وارد بر بار مثبت.

با توجه به رابطه $F = qvB \sin \theta$ ، اگر بار الکتریکی ساکن باشد ($v=0$) یا در راستای خطهای میدان حرکت کند ($\theta=0$ یا 180°)، بر آن نیروی الکترومغناطیسی وارد نمی‌شود.

همچنین اگر راستای حرکت بار عمود بر خطهای میدان باشد ($\theta=90^\circ$) نیروی وارد بر آن بیشینه و برابر $F_{max} = qvB$ می‌شود.



اگر ذره‌ای در صفحه‌ای عمود بر خطهای میدان

مغناطیسی‌ای پرتاب شود، حرکتش دایره‌ای یکنواخت می‌شود. (مخصوص ریاضی)

$$F_n = F_B \longrightarrow m \frac{v^2}{r} = qvB \sin \theta \longrightarrow \boxed{r = \frac{mv}{qB}}$$

اگر در فضایی میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی عمود بر هم وجود داشته باشد، با صرف نظر از نیروی وزن

ذره، شرط منحرف نشدن ذره آن است که: $E = vB$ $\longrightarrow E_q = qvB \longrightarrow F_E = F_B$



نیروی الکترومغناطیسی وارد بر سیم حامل جریان:

$$\vec{F} = I\vec{L} \times \vec{B} \longrightarrow F = IL \sin \theta$$

I: جریان گذرا از سیم بر حسب آمپر (A)

L: طول سیم بر حسب متر (m)

B: میدان مغناطیسی بر حسب تسلا (T)

θ : زاویه بین امتداد سیم با خطوط میدان مغناطیسی.

F: نیروی الکترومغناطیسی وارد بر سیم حامل جریان بر حسب نیوتون (N)

❗ **قاعده دست راست:** چهار انگشت در جهت I، کف دست در جهت \vec{B} و انگشت شست دست راست در جهت \vec{F}

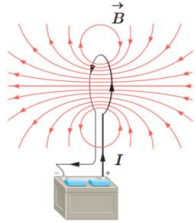
❗ با توجه به رابطه $F = IL \sin \theta$ ، اگر راستای سیم به موازات خطوط میدان مغناطیسی باشد (180° یا $\theta = 0$)، میدان مغناطیسی نیرویی بر سیم حامل جریان وارد نمی‌کند. همچنین اگر $\theta = 90^\circ$ باشد، نیروی وارد بر سیم بیشینه و برابر $F_{\max} = ILB$ می‌شود.

❗ در شکل مقابل، قاعده دست راست برای تعیین جهت میدان مغناطیسی در اطراف یک سیم بلند حامل جریان نشان داده شده است. برای مشخص کردن جهت میدان الکتریکی ناشی از پیچه مسطح یا سیملوله کافی است میدان ناشی از قسمت کوچکی از سیم‌های آن را به دست آوریم.



میدان مغناطیسی ناشی از پیچه مسطح:

$$B = \frac{\mu_0 NI}{2R}$$



N : تعداد دورهای پیچه.

I : جریان گذرا از پیچه برحسب آمپر (A)

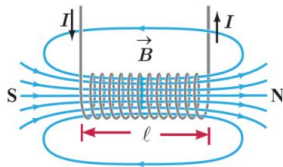
R : شعاع پیچه برحسب متر (m)

B : میدان مغناطیسی در مرکز پیچه برحسب تسلا (T)

$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ T.m/A}$: خلاً برابر با:



میدان مغناطیسی ناشی از سیملوله:



$$B = \frac{\mu_0 NI}{l}$$

N : تعداد دورهای سیملوله.

I : جریان گذرا از سیملوله برحسب آمپر (A)

l : طول سیملوله برحسب متر (m)

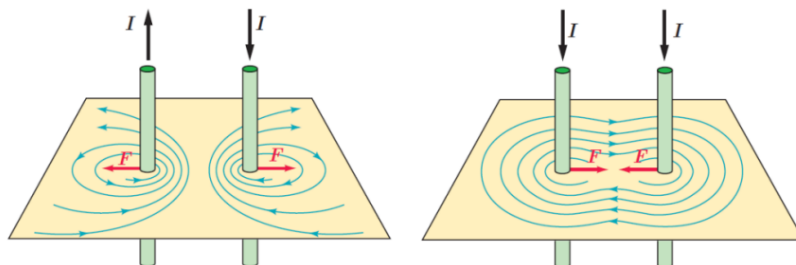
B : میدان مغناطیسی درون سیملوله برحسب تسلا (T)

$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ T.m/A}$: خلاً برابر با:



نیروی بین سیم‌های موازی حامل جریان

اگر جریان‌های دو سیم همسو باشند، این نیرو رابیشی و اگر جریان‌های دو سیم ناهمسو باشند، این نیرو رانشی است.





شار مغناطیسی:

$$\Phi = AB \cos \theta$$

A: مساحت پیچه بر حسب مترمربع (m^2)

B: میدان مغناطیسی بر حسب تسلا (T)

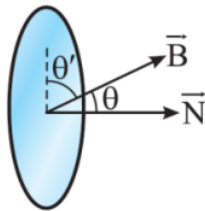
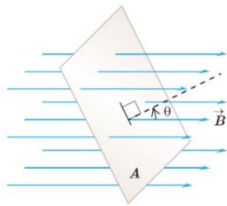
Φ : شار گذرا از پیچه بر حسب وبر (Wb)

θ : زاویه بین نیم‌خط عمود بر سطح پیچه و خط‌های میدان مغناطیسی.

💡 در بسیاری از مسائل شار مغناطیسی، به جای زاویه θ ، زاویه

سطح پیچه با خط‌های میدان مغناطیسی (θ') را می‌دهند که با

توجه به $\theta + \theta' = 90^\circ$ رابطه، زاویه θ را محاسبه می‌کنیم.



قانون القای الکترومغناطیسی فاراده:

$$\bar{\varepsilon} = -N \frac{\Delta \Phi}{\Delta t}$$

$\bar{\varepsilon}$: نیروی محرکه القایی متوسط بر حسب ولت (V)

$\frac{\Delta \Phi}{\Delta t}$: آهنگ تغییر شار مغناطیسی بر حسب وبر بر ثانیه (Wb/s)

N: تعداد دورهای پیچه یا سیملوله.

💡 اگر مقاومت پیچه برابر R باشد، جریان القا شده در آن از رابطه $\bar{I} = \frac{\bar{\varepsilon}}{R}$ به دست می‌آید.

بسته به اینکه چه عاملی سبب تغییر شار مغناطیسی شده باشد، یکی از این حالت‌ها را داریم:

$$\bar{\varepsilon} = NA \frac{\Delta B}{\Delta t} \longrightarrow \bar{I} = \frac{NA}{R} \frac{\Delta B}{\Delta t}$$

تغییر مساحت پیچه: $\vec{\varepsilon} = NA \frac{\Delta A}{\Delta t} \rightarrow \vec{I} = \frac{NB}{R} \frac{\Delta A}{\Delta t}$

تغییر زاویه پیچه با میدان: $\vec{\varepsilon} = NAB \frac{(\cos \theta_2 - \cos \theta_1)}{\Delta t} \rightarrow \vec{I} = \frac{NAB}{R} = \frac{(\cos \theta_2 - \cos \theta_1)}{\Delta t}$

محاسبه بار القایی:

$$\Delta q = \frac{N}{R} |\Delta \Phi|$$

Δq : بار القاشده بر حسب کولن (C)

N: تعداد دورهای پیچه یا سیملوله.

R: مقاومت پیچه یا سیملوله بر حسب اهم (Ω)

$\Delta \Phi$: تغییر شار مغناطیسی بر حسب وبر (Wb)



قانون لنز:

جریان حاصل از نیروی محرکه القایی در یک مدار یا پیچه در جهتی است که آثار مغناطیسی ناشی از آن با عامل به وجود آورنده جریان القایی، یعنی تغییر شار مغناطیس، مخالفت می کند.



نیروی محرکه حرکتی:

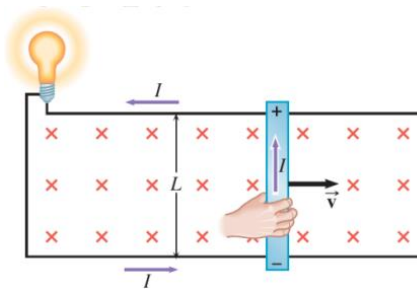
$$\varepsilon = NLv$$

ε : نیروی محرکه القایی بر حسب ولت (V)

B: میدان مغناطیسی بر حسب تسلا (T)

L: طول میله بر حسب متر (m)

v: تندی میله بر حسب متر بر ثانیه (m / s)





ضریب القای سیموله

$$L = \mu_0 \cdot \frac{AN^2}{l}$$

L : ضریب القاوری سیموله بر حسب هانری (H)

A : مساحت مقطع سیموله بر حسب مترمربع (m)

μ_0 : تراوایی مغناطیسی خلأ برابر با: $\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ T.m/A}$

N : تعداد دورهای سیموله.

l : طول سیموله بر حسب متر (m)



ذخیره انرژی شده در سیموله

$$U = \frac{1}{2} LI^2$$

U : انرژی ذخیره شده در سیموله بر حسب ژول (J)

L : ضریب القاوری سیموله بر حسب هانری (H)

I : جریان گذرا از سیموله بر حسب آمپر (A)



جریان متناوب

$$\Phi = AB \cos\left(\frac{\gamma\pi}{T} t\right) \longrightarrow I = I_m \sin\left(\frac{\gamma\pi}{T} t\right)$$

Φ : شار گذرا از پیچه بر حسب وبر (Wb)

A : مساحت پیچه بر حسب مترمربع (m²)

B : میدان مغناطیسی بر حسب تسلا (T)

T : دوره برحسب ثانیه (s)

t : زمان برحسب ثانیه (s)

I : جریان القایی، I_m : بیشینه جریان القایی هر دو برحسب آمپر (A)



ترانسفورماتور (مبدل)

N_1 : تعداد دورهای اولیه

N_2 : تعداد دورهای ثانویه

V_1 : ولتاژ اولیه برحسب ولت (V)

V_2 : ولتاژ ثانویه برحسب ولت V

$$\frac{V_2}{V_1} = \frac{N_1}{N_2}$$